

Θέμα 1. (Μονάδες 2) Να εξαχθουν οι αναγκαιες συνθήκες για το πρόβλημα  
 $\int_0^T f(t, x(t), \dot{x}(t)) dt \rightarrow \min$  με  $x(t_1)$  δοθεν και  $x(t_2)$  ελεύθερο ( $f$  επαρκως παραγωγισμη).

Θέμα 2. (Μονάδες 2) Αν  $F, Q, R$  συμμετρικοι πινακες, δειξτε ότι  $P$  ο πινακας λυση της Δ.Ε.  
 Riccati:

$$\dot{P} = -PA - A'P + PBR^{-1}B'P - Q, P(T) = F$$

ειναι συμμετρικος και με χρηση της Riccati επιλύστε το πρόβλημα του ρυθμιστή

$$\dot{x} = 2x + u, J(u) = \int_0^T (x^2(t) + u^2(t)) dt \rightarrow \min, x_0 \in \mathbb{R} \text{ δοθέν}$$

Θέμα 3. (Μονάδες 2) Διερευνηση του προβλήματος

$$\begin{aligned} \dot{x}_1 &= x_2 u, \dot{x}_2 = x_1 u, J(u) = Ax_1^2(1) + Bx_2^2(1) + \int_0^1 u^2(t) dt \rightarrow \min \\ (x_1(0), x_2(0)) &\in \mathbb{R}^2, \text{δοθεντα}, \quad u(\cdot) \text{ χωρίς περιορισμούς.} \end{aligned}$$

(Υπόδειξη: Δειξτε ότι ο υποψήφιος άριστος έλεγχος ειναι σταθερός στο διάστημα  $[0,1]$ ).

Θέμα 4. (Μονάδες 3) Μελετηστε το πεδιο φασεων του συστηματος  $\dot{x} = n, \dot{n} = x$  και στην συνεχεια  
 διερευνηστε το προβλήμα

$$\dot{x} = u, x \in \mathbb{R}, |u(\cdot)| \leq 1, J(u) = \frac{1}{100} x^2(T) + \int_0^T (\frac{1}{2} x^2(t) + \frac{1}{2} u^2(t)) dt \rightarrow \min, x(0), T \text{ δοθέντα.}$$

Θέμα 5. (Μονάδες 3) Περιγραψτε την μεταβολη «β-ειδους» για τον ελεγχο  $u : [0, T] \rightarrow [-1, 1]$   
 στον χρονο  $t_0 \in (0, T)$  και δειξτε ότι η αντιστοιχη μεταβολη  $\delta x$  της λυσης του συστηματος  
 $\dot{x} = f(x, u)$  ικανοποιει

$$\begin{aligned} (\delta x)(t) &= 0, \forall t \in [0, t_0) \text{ και } \frac{d}{dt}(\delta x(t)) = \left( \frac{\partial}{\partial x}(f(x(t), u(t))) \right) \delta x(t), \forall t \geq t_0 \\ \text{με } (\delta x)(t_0) &= f(x(t_0), v) - f(x(t_0), u(t_0)), |v| \leq 1 \end{aligned}$$

Θέμα 6. (Μονάδες 2) Διερευνηση του προβλήματος αρίστου χρόνου για το σύστημα  
 $\dot{x}_1 = -x_1 + u, \dot{x}_2 = -5x_2 + u, |u(\cdot)| \leq 1.$

Θέμα 7. (Μονάδες 2) Διερευνηση του προβλήματος

$$\begin{aligned} \dot{x}_1 &= ux_1, \dot{x}_2 = (1-u)x_1, x_1(0) > 0, T > 0, \text{δοθεντα} \\ u \in [0, 1], \quad J(u) &= -x_1^2(T) - \int_0^T x_2(t) dt \rightarrow \min \end{aligned}$$

---

Laplace:  $t^n \exp(-at) / n! \rightarrow 1 / (s+a)^{n+1}$   
 $\sin kt \rightarrow k / (k^2 + s^2), \cos kt \rightarrow s / (k^2 + s^2)$